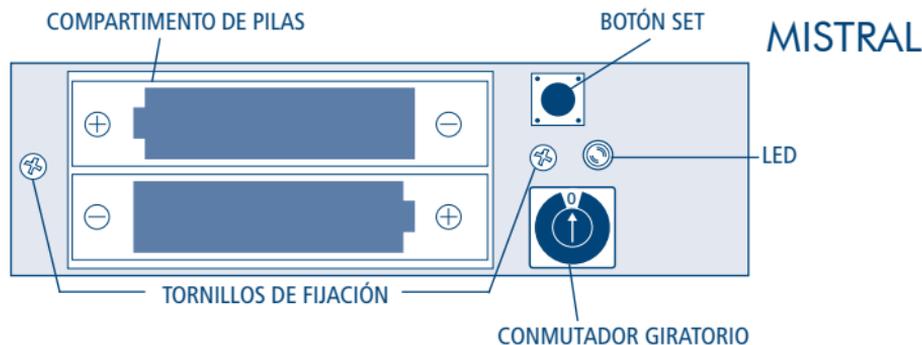


## CARACTERÍSTICAS DEL PRODUCTO

La central de viento por vibración Mistral detecta las vibraciones producidas por el viento en la estructura del toldo, que se manifiestan como oscilaciones de la barra de carga. La función adicional "sobrecarga en extensión", que puede ser habilitada por el usuario, permite además detectar la carga excesiva de masas de agua o nieve al producirse una inclinación hacia abajo de la barra de carga. El sensor comunica el estado de alarma, vía radio, al motor (o a la central receptora), que procede al cierre del toldo.



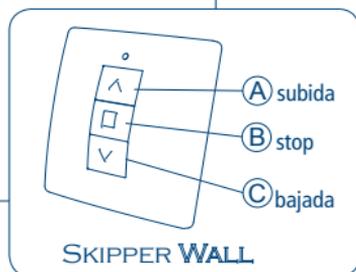
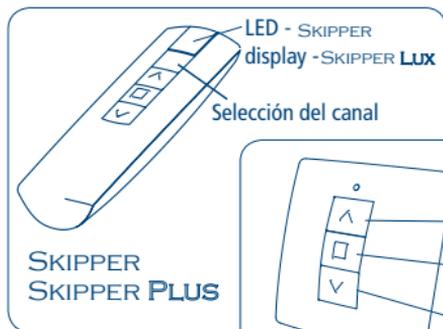
## ESQUEMA DE FUNCIONES

COMPATIBILIDAD	 CIERRE CON ALARMA DE VIENTO	 SOBRECARGA EN EXTENSION	REAPERTURA AUTOMÁTICA
BLUE WAVE RX	✓	✓	✓
A510020 TDS GOLD	✓	✓	
A510036 RX MINI	✓	✓	
A510038 TDS Compact	✓	✓	

## GARANTÍA

La garantía es de 24 meses a partir de la fecha de fabricación indicada en el interior. Durante dicho periodo, si el aparato no funcionase correctamente a causa de un componente defectuoso, el fabricante está obligado a repararlo o sustituirlo. La garantía no cubre la integridad del contenedor de plástico. La garantía se prestará en la sede del fabricante. El producto es conforme con las exigencias esenciales de Seguridad, Compatibilidad Electromagnética y uso correcto del Espectro Radioeléctrico de la Norma europea 1999/05/CE.

## EMISORES COMPATIBLES



## LEYENDA DE SÍMBOLOS



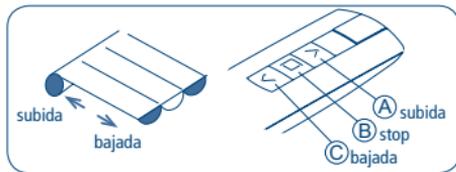
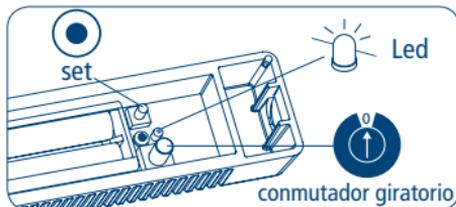
en los dos primeros pasos el motor realiza una breve rotación en un sentido.



en el tercer paso el motor realiza una rotación larga en sentido contrario a las dos anteriores.



si en el tercer paso el motor realiza una doble rotación en el mismo sentido, la codificación no se ha realizado correctamente. Habrá que volver a codificar la función que estábamos realizando.

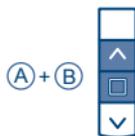


## CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

- |   |                      |
|---|----------------------|
| - Alimentación pilas:   | LR03 (AAA)           |
| - Dimensiones:  | 140x38x26 mm         |
| - Peso:   | 100 g                |
| - Protección:   | IP44                 |
| - Frecuencia radio:   | 433,92 MHz           |
| - Potencia RF irradiada (ERP):  | 2 mW                 |
| - Alcance en espacio abierto:   | max. 10 m            |
| - Rango de ajuste del umbral de oscilación:                                   | 1-9 m/s <sup>2</sup> |
| - Rango de aprendizaje del ángulo de inclinación por sobrecarga en extensión: | 2-20 grados          |



Pulsar la tecla A



Pulsar las teclas A y B simultáneamente.

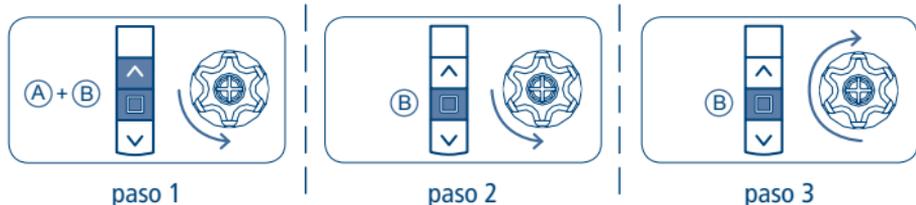
## EXPLICACIÓN DE LAS SECUENCIAS DE MANDO

La mayor parte de las secuencias de mando están compuestas por tres pasos bien diferenciados, al término de los mismos el motor realiza una señal, con diversos tipos de rotación, según el paso haya concluido en modo positivo o negativo.

El objetivo de este apartado es reconocer las indicaciones del motor.

Las teclas deben ser pulsadas tal y como se nos indica en la secuencia, sin que transcurran más de 4 segundos entre un paso y el otro. Si transcurren más de 4 segundos, la orden no será aceptada, y se deberá repetir la secuencia.

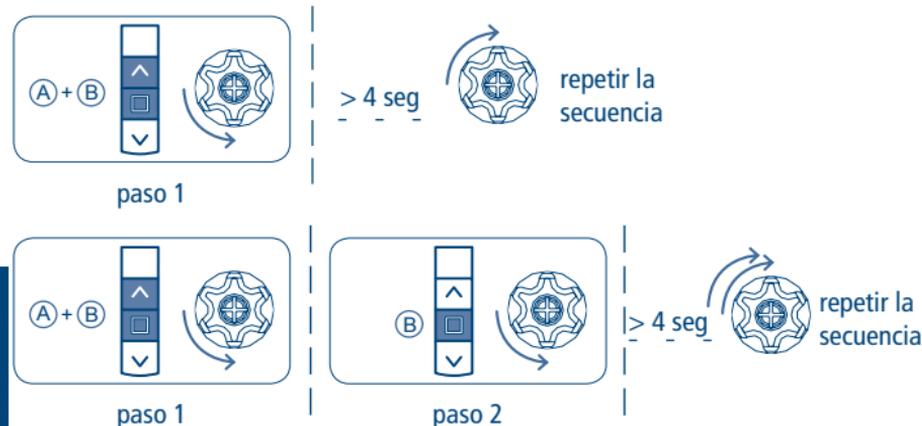
Ejemplo de secuencia de codificación:



Como se ve en el ejemplo, cuando la secuencia termina de manera positiva el motor vuelve a la posición inicial mediante una rotación larga en sentido contrario a las dos anteriores. De hecho dos breves rotaciones en el mismo sentido corresponden con una rotación larga en el sentido opuesto.

El motor también vuelve a la posición inicial aunque la secuencia no haya sido correctamente completada, en este caso realizando una o dos breves rotaciones en sentido opuesto.

Ejemplos de secuencias incompletas:

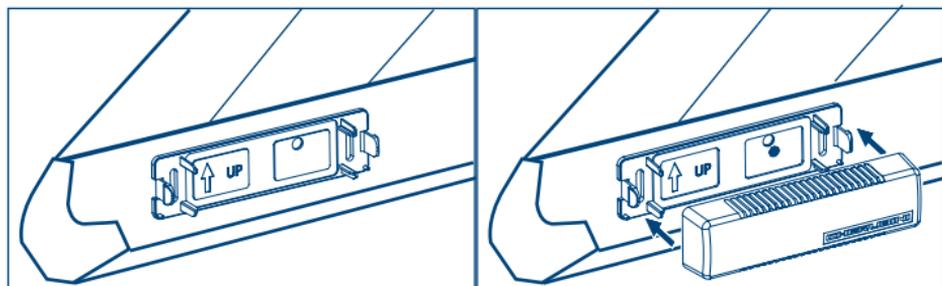
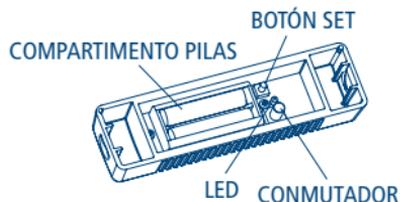
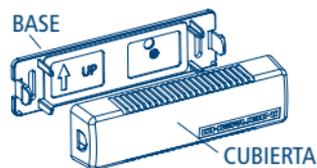


## INSTALACIÓN

El sensor está alojado en un contenedor de plástico formado por dos partes: una base, que va fijada a la barra de carga, y una cubierta, fijada mediante mecanismo de anclaje.

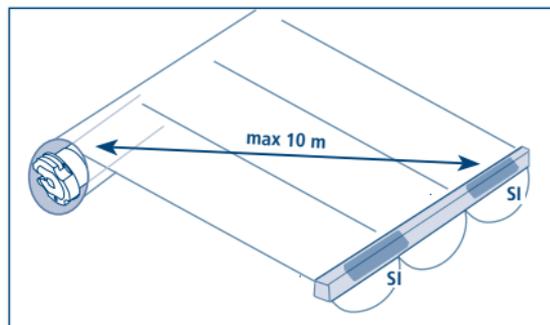
La cubierta contiene la placa electrónica del sensor, el compartimento de pilas y los mandos de programación.

La base va fijada a la barra de carga mediante tornillos M4 (no incluidos) o bien por medio de la banda adhesiva de doble cara ya montada en la parte posterior. En el interior de la base hay una flecha que permite identificar el sentido de montaje del sensor: orientar la flecha hacia la parte alta.



Posición óptima en el interior de la barra.

El sensor debe montarse **paralelo** respecto a la barra de carga. Instalar el sensor en el lado interno del terminal, en el extremo más cercano al motor o central o de todas formas en un radio de 10 metros.



## MEMORIZACIÓN DEL SENSOR

Para memorizar el sensor en el motor, es necesario haber memorizado con anterioridad un emisor en el motor.

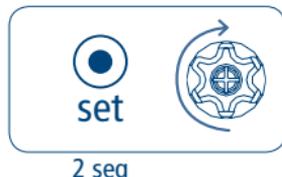
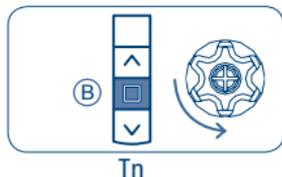
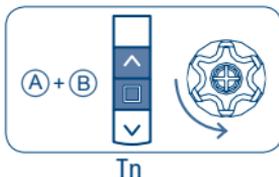
**En esta fase, no fijar la cubierta del sensor a la base.**

- Introducir las pilas suministradas;
- Abrir completamente el toldo (tecla C);
- Girar el conmutador giratorio hasta la posición 0;

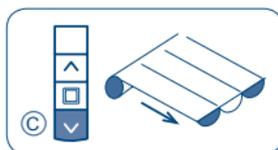
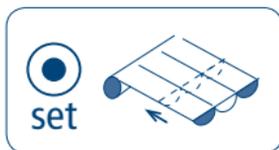
Tn: emisor memorizado



- Pulsar en el mando a distancia la secuencia de teclas A+B, B y en el sensor Mistral el botón SET hasta que el motor realiza el movimiento de confirmación.



Nota: para comprobar la correcta memorización, pulsar de nuevo brevemente el botón SET; el toldo se moverá hasta la mitad aproximadamente del recorrido. Tras la comprobación, abrir nuevamente el toldo.



## UMBRAL DE OSCILACIÓN

El umbral de detección de las oscilaciones se configura mediante el conmutador giratorio eligiendo una de las posiciones, de 1 (leves oscilaciones) a 9 (grandes oscilaciones). El umbral correcto para cada tipo de toldo se establece de forma empírica, tras una serie de ensayos. Inicialmente, configurar un valor intermedio (por ejemplo, 5) y activar el sensor. Tras la activación es posible realizar pruebas para dar con el umbral que mejor se adapte.

### FUNCIÓN DE "SOBRECARGA EN EXTENSION"

Esta función permite detectar el aumento de la inclinación del toldo debida a, por ejemplo, la acumulación de masas de agua o nieve. La activación/desactivación de esta función y la configuración del ángulo de carga se realizan durante la activación del sensor según lo explicado a continuación.

## ACTIVACIÓN DEL SENSOR

### Antes de unir la cubierta a la base:

- Configurar el conmutador giratorio en un valor **intermedio** entre 1 y 9 (por ejemplo, 5).
- Activar el sensor pulsando el botón SET durante al menos 4 segundos, hasta que el LED efectúe dos parpadeos rápidos.



### ACTIVACIÓN/DESACTIVACIÓN DE LA FUNCIÓN DE "SOBRECARGA EN EXTENSION"

Se dispone de 10 segundos para comprobar y, en su caso, modificar el estado de la función.

 LED apagado = función no activada

 LED encendido = función activada

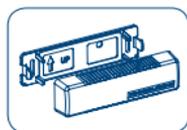
Para modificar el estado de la función, pulsar brevemente el botón SET.

Para modificar el ángulo de inclinación anteriormente memorizado, es necesario desactivar y volver a activar la función siguiendo esta secuencia: LED encendido - apagado - encendido.



### ► COMO PROCEDER CON LA FUNCIÓN DE "SOBRECARGA EN EXTENSION" NO ACTIVADA (LED APAGADO)

- Unir la cubierta a la base de fijación.
- Esperar 10 segundos hasta que el sensor detecte la posición de reposo y el motor realice los movimientos de confirmación\*.



10 seg.  
.....

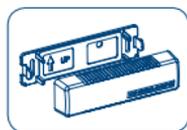


**\*Nota:** con los motores Wave Rx fabricados antes del 01/2013 y los receptores TDS Gold fabricados antes del 04/2013 el procedimiento termina **sin** los movimientos de confirmación del motor.

Antes de que pasen 3 minutos, realizar el **TEST DE FUNCIONAMIENTO SENSOR**.

### ► COMO PROCEDER CON LA FUNCIÓN DE "SOBRECARGA EN EXTENSION" ACTIVADA (LED ENCENDIDO)

- Unir la cubierta a la base de fijación.
- Esperar 10 segundos hasta que el sensor detecte la posición de reposo y el motor realice los movimientos de confirmación\*.

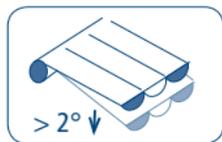


10 seg.  
.....



**\*Nota:** con los motores Wave Rx fabricados antes del 01/2013 y los receptores TDS Gold fabricados antes del 04/2013 el procedimiento termina **sin** los movimientos de confirmación del motor.

- Tras los movimientos de confirmación del motor, el sensor permanece a la espera de la memorización del ángulo de inclinación.
- Antes de que pase un minuto, inclinar manualmente el toldo hasta el límite permitido durante unos instantes y volver a ponerlo en la posición de reposo.
- Si la posición se ha memorizado con éxito, en pocos segundos el motor realiza los movimientos de confirmación.



El ángulo de desplazamiento debe ser superior a 2 grados respecto a la posición de reposo.

Antes de que pasen 3 minutos, realizar el **TEST DE FUNCIONAMIENTO SENSOR**.

## TEST DE FUNCIONAMIENTO SENSOR

Una vez que el sensor ha detectado su posición de reposo y memorizado el ángulo de inclinación para la función de "sobrecarga en extensión" (en caso de haberla habilitado), opera en modo de test durante los primeros 3 minutos de funcionamiento: en caso de alarma, el toldo se cierra pero sin aplicar el bloqueo de 8 minutos que impide su reapertura, al contrario de lo que sucede en el modo de funcionamiento normal.

Durante esos 3 minutos es posible:

- Comprobar la correcta comunicación radio entre el sensor y el motor/centralita;
- Comprobar el umbral de oscilación configurado;
- Comprobar el umbral de alarma "sobrecarga en extensión".

Nota: durante la fase de test, para comprobar si los umbrales de alarma son correctos respecto a las propias expectativas, es necesario aplicar la misma amplitud de oscilación (o el ángulo de inclinación para función de sobrecarga en extensión) constantemente durante al menos 5 segundos.

Para modificar los umbrales configurados, es necesario quitar la cubierta, configurar el conmutador giratorio de nuevo en 0 y llevar a cabo el procedimiento de activación.

**¡ATENCIÓN!** Para evitar situaciones peligrosas, antes de quitar la cubierta ver el procedimiento correcto en el apartado "DESACTIVACIÓN DEL SENSOR".

## CANCELACIÓN DEL SENSOR

Para proceder a la cancelación del sensor es necesaria la utilización de un emisor ya memorizado en el motor. La secuencia de cancelación es la siguiente:

Tn: Emisor ya memorizado



Tn



Tn  
44



2 seg

## DESACTIVACIÓN DEL SENSOR

Para desactivar el sensor realizar los siguientes pasos:

- Abrir completamente el toldo y esperar hasta que la barra de carga haya permanecido parada al menos 10 segundos antes de empezar a quitar el sensor.
- Presionar los ganchos de fijación laterales y tirar al mismo tiempo de la cubierta hasta que se desenganche de la base de fijación. Para esta operación, no utilizar herramientas (destornillador o similar).
- Una vez quitada la cubierta, girar el conmutador de la sensibilidad hasta la posición 0: el led efectúa 3 parpadeos lentos (0,5 s On - 0,5 s Off), lo que confirma que el sensor está desactivado y no puede provocar alarmas.



CONMUTADOR



Para volver a habilitar el sensor, seguir el procedimiento de activación descrito en la pág. 43.

## MANTENIMIENTO

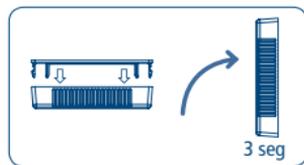
Para modificar los umbrales de intervención de la alarma, para cambiar las pilas o para realizar cualquier otra operación de programación, es necesario quitar la cubierta de la base de fijación. Para efectuar dicha operación sin que el sensor detecte una alarma y accione el cierre del toldo, lo que conllevaría un peligro para el operario, es necesario deshabilitar el sensor (ver parágrafo DESACTIVACION DEL SENSOR).

## CAMBIO DE PILAS

Cuando las pilas están casi gastadas, el led parpadea periódicamente cada 2 segundos; en ese caso, sustituir las pilas.

**Per la sostituzione delle batterie si può procedere con la disattivazione automatica:**

- **rimuovere il guscio dalla base**
- **orientarlo in posizione verticale per 3 secondi**
- **il sensore si disattiva automaticamente.**



**Dopo aver sostituito le batterie il sensore si riattiva in automatico ed è sufficiente riagganciare il guscio alla base di fissaggio.**

La duración de las pilas, en condiciones de uso normal, es superior a dos años. No obstante, se aconseja sustituir las pilas con cada inicio de estación.

**Nota:** al deshabilitar y volver a habilitar el sensor, y también al cambiar las pilas, el sensor mantiene memorizada la habilitación de la función de "sobrecarga en extension" así como el ángulo de inclinación relativo. Tras haber activado el sensor, si la función de sobrecarga en extension está habilitada, el led permanecerá encendido. Si se desea mantener dicha función activada, no pulsar el botón de programación y anclar el sensor a la base de fijación.

## QUÉ HACER SI...

Síntoma	Causa	Remedio
Cierre periódico del toldo incluso en ausencia de viento.	Pilas gastadas.	Abrir la cubierta del sensor y desactivarlo; si el led parpadea, las pilas están casi gastadas. Si el led está apagado y no se logra reactivarlo, las pilas están completamente gastadas. Sustituirlas por pilas nuevas.
	Problemas con la comunicación radio.	Comprobar que el sensor no esté demasiado lejos respecto al motor o a la centralita receptora. Cambiar la posición del sensor.
	Sensor desactivado.	El sensor no está activado. Volver a realizar el procedimiento de activación.
El motor del toldo no efectúa los movimientos de confirmación de la activación al anclar la cubierta a la base.	El sensor no ha logrado detectar una posición estable.	Comprobar la fijación del sensor. Comprobar que la barra de carga no oscile.
	El sensor ha detectado la posición estable antes de ser anclado.	Repetir el procedimiento de activación, fijando el sensor antes de que hayan pasado 10 segundos desde el parpadeo de confirmación.
	<b>*Nota:</b> con los motores Wave Rx fabricados antes del 01/2013 y los receptores TDS Gold fabricados antes del 04/2013 el procedimiento termina <b>sin</b> los movimientos de confirmación del motor.	
El motor del toldo no efectúa los movimientos de confirmación de la memorización del ángulo para la función de sobrecarga en extensión.	El sensor no ha logrado detectar el ángulo de inclinación.	Repetir el procedimiento de aprendizaje. Comprobar que el ángulo de inclinación esté comprendido entre 2 y 20 grados.
	<b>*Nota:</b> con los motores Wave Rx fabricados antes del 01/2013 y los receptores TDS Gold fabricados antes del 04/2013 el procedimiento termina <b>sin</b> los movimientos de confirmación del motor.	