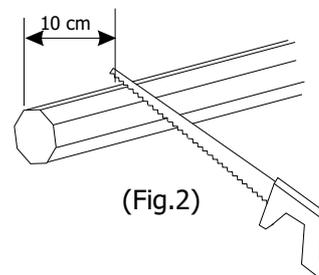
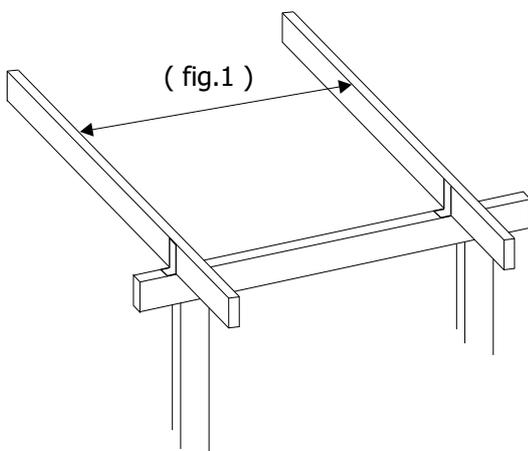


Atención; Lea atentamente estas instrucciones, de ello depende el buen funcionamiento del sistema y la garantía de la instalación.

1.PREPARACIÓN DEL EJE DE ENROLLAMIENTO

- Medir la distancia entre las caras interiores de los perfiles guía. (fig.1)
- Cortar el eje , descontando 10 cm a la medida entre perfiles guía. (fig.2)
- Verificar el lado óptimo del toldo para la alimentación eléctrica del motor.

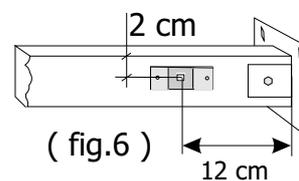
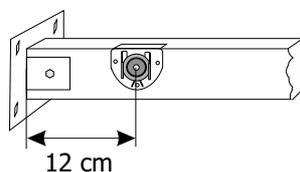


- Introducir las poleas de aluminio por ambos extremos del eje. (fig.3)
- Insertar el motor y la capsula por los extremos correspondientes. (fig.4)



2.SUJECCION DE ANCLAJES

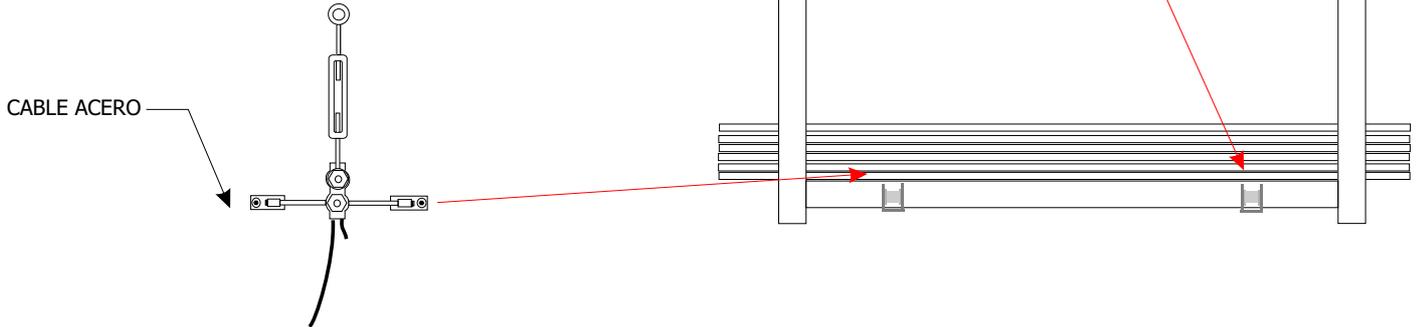
- Sujetar el soporte para cojinete , separandose 12 cm del final de la guía.(Fig.5)
- Sujetar el soporte motor ,separandose 12 cm del final de la guía y 2 cm de la parte superior de la guía. (fig.6)



3. COLOCACIÓN DEL EJE Y LAS POLEAS

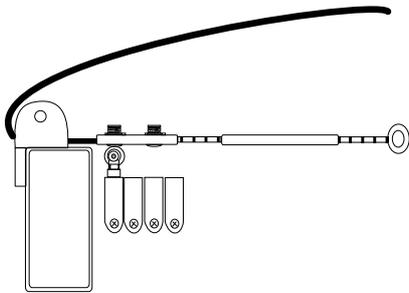
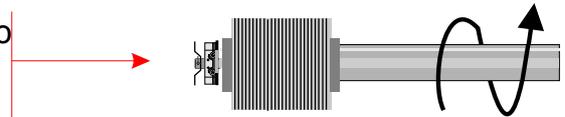
Colocaremos el eje entre las guías y mediremos la distancia entre la guía y el centro de la polea roscada, esta distancia será la misma a la que debe ir la polea de la parte frontal.

Una vez colocadas las poleas, llevaremos todos los palillos a la parte delantera y colocaremos la SUJECIÓN CABLE PRIMER PALILLO en el palillo delantero. Acto seguido colocaremos el cable de acero.



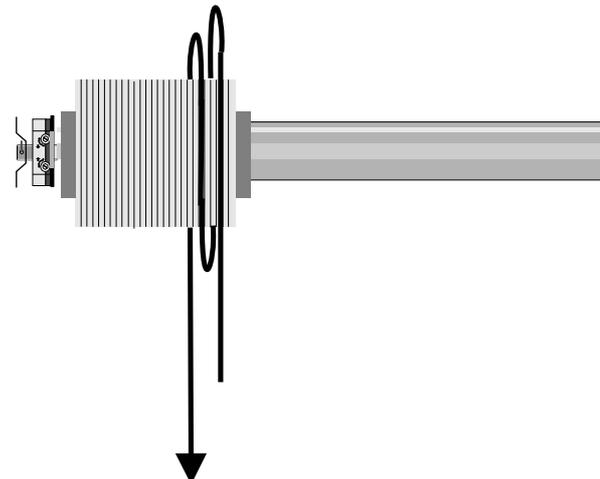
4. COLOCACIÓN DEL CABLE DE ACERO

1º Dar corriente al motor para que gire en el sentido de salida del toldo plano hasta que pare por final de carrera.

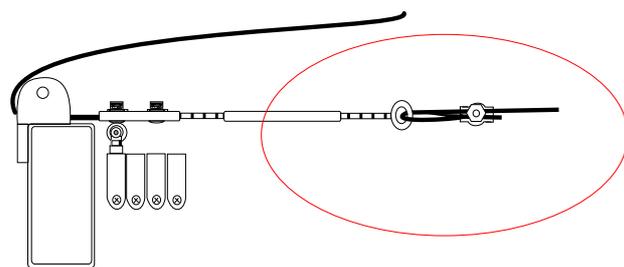


2º Pasaremos el cable de acero por la polea metálica tal y como se indica en el dibujo. El cable de acero lo llevaremos dirección a la polea de aluminio.

3º Pasaremos el cable por la polea roscada dándole una vuelta doble, para que nunca pueda patinar. El cable lo deberemos pasar lo mas aproximadamente posible a la parte derecha de la polea.



4º Una vez pasado por la polea lo llevaremos hasta la sujeción del cable y lo pasaremos por la anilla del tensor. Sujetaremos el cable con un prisionero que se suministra. El cable lo debemos tensar primero a mano. Una vez hechos los dos circuitos tensaremos por medio de los tensores hasta dejar una tensión similar en los dos circuitos.



5º Una vez terminados los circuitos, daremos corriente al motor para recoger y regularemos el final de carrera hasta la distancia deseada, engancharemos el palillo a la parte trasera y la motorización del toldo plano estará acabada.

